

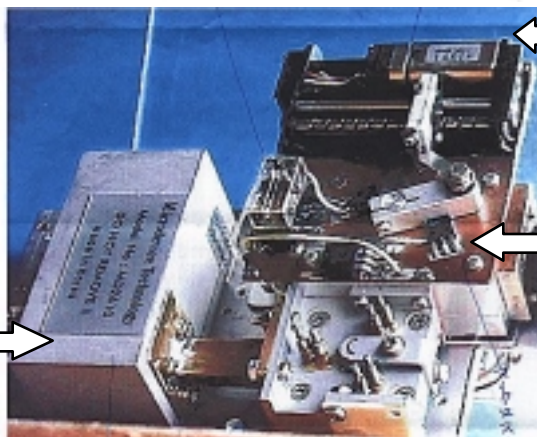
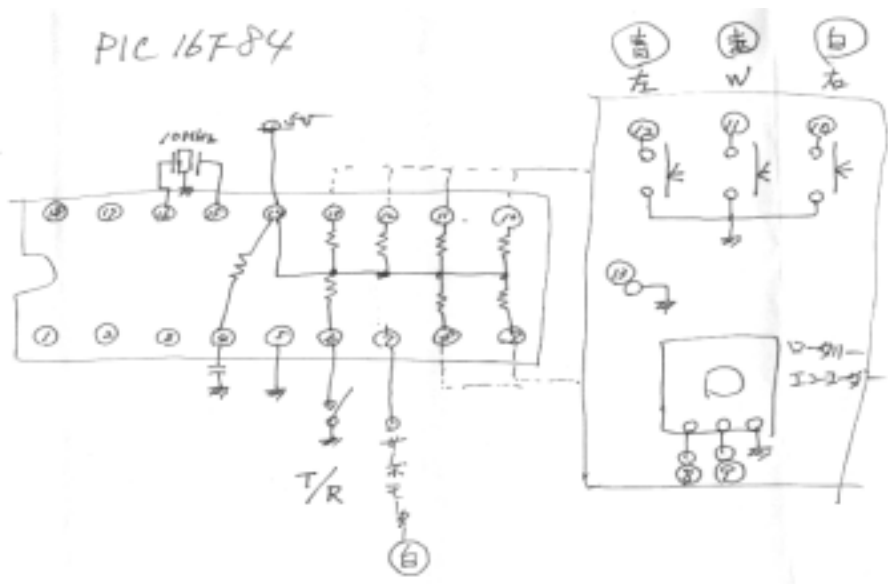
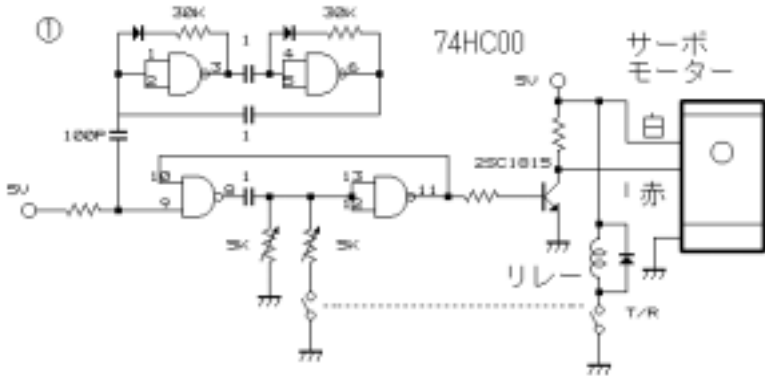
は74HC00でサ ボモーターをドライブします。

配線図を見るとわかりますがマルチバイブレーター+ワンショットマルチでサーボモーターのコントロール信号を作ります、ワンショットマルチの C,R で動作時間を設定しますこの R をボリュームに変え位置決めします。DC12Vを継ぎ白の線をアースすると回転します。

はPIC16F84でサーボモーターをコントロールします。

は同軸タイプ はロットタイプです

共コネクターへコントローラを差し込み位置決めします。



ロット式切替器

24GHz
ダウンコンバーター

プリンター用
モーター

マイクロスイッチ